



Initialisierung der RAM Daten

!!!Achtung!!!

Bei der Initialisierung wird der gesamte Inhalt des RAM Speichers gelöscht. Der vorhandene Origin, alle Programme, Positionen, Parameter, der Batterie- und Betriebsstundenzähler sowie die Fehlerhistorie sind nach der Durchführung nicht mehr vorhanden.

!!!!!! Vor der Durchführung !!!!!!

Controller ausschalten

Trennen sämtlicher externer Peripherie wie I/O's, serielle und andere Kommunikation sowie Zusatzachsen.



- Drücken Sie die **STOP** und **RESET** Taste gleichzeitig, während der Controller eingeschaltet wird.
- Im Display wird **"I- - - I"** angezeigt.
- **STOP** und **RESET** Taste loslassen
- Die Taste **RESET** so oft drücken bis **"EnG"** im Display angezeigt wird.
- Drücken Sie einmal die **START** Taste.
- Wählen Sie Ihren Roboterarm aus:
 - Roboter auswählen durch drücken der Taste **RESET** oder **STOP** bis **"rP1AH"** (für RP-1AH) oder **"rP3AH"** (für RP-3AH) oder **"rP5AH"** (für RP-5AH) oder **"u1A"** (für RV-1A) oder **"u2AJ"** (für RV-2AJ) oder **"u2A"** (für RV-2A) oder **"u3AJ"** (für RV-3AJ) oder **"u3AL"** (für RV-3AL) oder **"u4A"** (für RV-4A) oder **"u5AJ"** (für RV-5AJ) oder **"5AH5"** (für RH-5AH55) oder **"10AH8"** (für RH-10AH85) oder **"u6S"** (für RV-6S) oder **"u6SL"** (für RV-6SL) oder **"12SL"** (für RV-12SL) oder **"k3B"** (für RV-3SB) oder **"J3B"** (für RV-3SJB) oder **"H652"** (für RH-6SH5520) oder **"HC84"** (für RH-12SH8535) im Display angezeigt wird.
- Drücken Sie einmal die **START** Taste.
- Im Display wird nun **"rAMc9"** angezeigt.
- Nach ca. 15-25 sec (abhängig vom Inhalt des RAM Speichers) sieht man im Display einen Countdown von **"100-0"**.
- Es erscheint kurz die Meldung **"ok"** im Display.
- Abschließend bootet der Controller selbsttätig neu.